

Ingeniería inversa

Curso práctico

Ingeniería inversa

Curso práctico

Cayetano de Juan





Ingeniería inversa. Curso práctico

© Cayetano de Juan

© De la edición: Ra-Ma 2022

MARCAS COMERCIALES. Las designaciones utilizadas por las empresas para distinguir sus productos (hardware, software, sistemas operativos, etc.) suelen ser marcas registradas. RA-MA ha intentado a lo largo de este libro distinguir las marcas comerciales de los términos descriptivos, siguiendo el estilo que utiliza el fabricante, sin intención de infringir la marca y solo en beneficio del propietario de la misma. Los datos de los ejemplos y pantallas son ficticios a no ser que se especifique lo contrario.

RA-MA es marca comercial registrada.

Se ha puesto el máximo empeño en ofrecer al lector una información completa y precisa. Sin embargo, RA-MA Editorial no asume ninguna responsabilidad derivada de su uso ni tampoco de cualquier violación de patentes ni otros derechos de terceras partes que pudieran ocurrir. Esta publicación tiene por objeto proporcionar unos conocimientos precisos y acreditados sobre el tema tratado. Su venta no supone para el editor ninguna forma de asistencia legal, administrativa o de ningún otro tipo. En caso de precisarse asesoría legal u otra forma de ayuda experta, deben buscarse los servicios de un profesional competente.

Reservados todos los derechos de publicación en cualquier idioma.

Según lo dispuesto en el Código Penal vigente, ninguna parte de este libro puede ser reproducida, grabada en sistema de almacenamiento o transmitida en forma alguna ni por cualquier procedimiento, ya sea electrónico, mecánico, reprográfico, magnético o cualquier otro sin autorización previa y por escrito de RA-MA; su contenido está protegido por la ley vigente, que establece penas de prisión y/o multas a quienes, intencionadamente, reprodujeren o plagieren, en todo o en parte, una obra literaria, artística o científica.

Editado por:

RA-MA Editorial

Calle Jarama, 3A, Polígono Industrial Igarza

28860 PARACUELLOS DE JARAMA, Madrid

Teléfono: 91 658 42 80

Fax: 91 662 81 39

Correo electrónico: editorial@ra-ma.com

Internet: www.ra-ma.es y www.ra-ma.com

ISBN impreso: 978-84-19444-36-3

ISBN ePub: 978-84-19444-37-0

Depósito legal: M-27757-2022

Maquetación: Antonio García Tomé

Diseño de portada: Antonio García Tomé

Filmación e impresión: Safekat

Impreso en España en noviembre de 2022

AGRADECIMIENTOS

Cayetano Úbeda Granero, Diego De Juan Fernández, Juan Úbeda Granero, vosotros me marcasteis el camino a seguir y me disteis recursos para caminar sobre él, yo no me he desviado nunca de ese camino, ahora lo ando con mi mujer, Natalia Monfort, Gracias infinitas.

ÍNDICE

ACERCA DEL AUTOR	13
PRÓLOGO	15
INTRODUCCIÓN	17
PARTE 1. XXXXXX	19
CAPÍTULO 1. CONCEPTOS BÁSICOS Y EXPECTATIVAS DEL CURSO	21
1.1 FUNCIONAMIENTO DE WINDOWS, MENSAJES Y EVENTOS	24
1.2 ¿PARA QUÉ PODEMOS USAR EL LENGUAJE ENSAMBLADOR?	26
1.3 NUMERACIÓN Y CÁLCULO ARITMÉTICO	26
1.3.1 Números hexadecimales.....	26
1.3.2 Conversiones decimal – hexadecimal	30
1.3.3 Números negativos	31
1.3.4 Bits, bytes, palabras y sistema binario	31
1.3.5 Registros como variables	33
1.4 RESUMEN AUTOEVALUACIÓN.....	38
1.5 EJERCICIOS	39
1.5.1 Resultados	39
CAPÍTULO 2. LENGUAJE ENSAMBLADOR.....	41
2.1 EJERCICIO.....	47
2.1.1 Resultados	48
2.2 DESCARGA E INSTALACIÓN DE MASM32 / EASY CODE	49
2.2.1 Descarga Masm32	49
2.2.2 Descarga Easy Code.....	53
2.2.3 Configuración Easy Code.....	57
2.3 REGISTROS DEL SISTEMA 32BITS.....	59

2.4	DIRECTIVAS DEL LENGUAJE, ESTRUCTURA DEL PROGRAMA	61
2.4.1	Ejercicio guiado hola mundo. de Debug a Microsoft Windows 32bits..	63
2.4.2	Ejercicio	71
2.5	TIPOS DE DATOS	71
2.5.1	DB	72
2.5.2	DW/Word	73
2.5.3	DD/DWord	73
2.5.4	DQ/QWord	74
2.5.5	DT.....	75
2.6	INTRODUCCIÓN A LAS API'S DE WINDOWS	75
2.6.1	Donde buscar información sobre API	79
2.6.2	Como Agregar API (DLL) A Su Proyecto.....	79
2.7	MOVER DATOS A REGISTROS Y VICEVERSA	79
2.7.1	Instrucción Mov	80
2.8	OPERACIONES MATEMÁTICAS SIMPLES.....	83
2.9	OPERACIONES DE PILA.....	83
CAPÍTULO 3. LENGUAJE ENSAMBLADOR: PROCEDIMIENTOS, DEFINICIÓN Y USO		85
CAPÍTULO 4. LENGUAJE ENSAMBLADOR: OPERADORES Y DIRECTIVAS RELACIONADAS CON LOS DATOS.....		89
4.1	OFFSET	89
4.2	ADDR	90
4.3	PTR	90
4.4	TYPE.....	91
4.5	SIZEOF	91
CAPÍTULO 5. LENGUAJE ENSAMBLADOR: OPERACIONES CON BANDERAS.....		93
CAPÍTULO 6. LENGUAJE ENSAMBLADOR: INSTRUCCIONES DE DESPLAZAMIENTO.....		95
6.1	MULTIPLICAR POR DESPLAZAMIENTO	97
6.1.1	SHL, desplazamiento lógico a la izquierda	98
6.1.2	SHR, desplazamiento lógico a la derecha	100
CAPÍTULO 7. LENGUAJE ENSAMBLADOR: INSTRUCCIONES DE TRANSFERENCIA DE CONTROL.....		101
7.1	INCONDICIONALES	101
7.1.1	JMP.....	101
7.1.2	Invoke.....	101
7.1.3	RET	101
7.2	CONDICIONALES TRADICIONALES	102
7.3	CONDICIONALES MASM32.....	103

7.4	ITERATIVAS TRADICIONALES	104
7.5	ITERATIVA MASM32	104
CAPÍTULO 8. LENGUAJE ENSAMBLADOR: INSTRUCCIONES MANEJO DE CADENAS..... 105		
8.1	PREFIJOS DE REPETICIÓN	105
8.2	MOVER CADENAS	106
8.2.1	LEA, cargar dirección efectiva.....	108
8.3	COMPARAR CADENAS.....	109
8.4	BUSCAR EN CADENAS	110
8.5	TRANSFERENCIAS ENTRE CADENAS Y REGISTROS	112
8.5.1	Incrementar Y Decrementar en Uno.....	115
CAPÍTULO 9. MODOS DE DIRECCIONAMIENTO 117		
CAPÍTULO 10. RESUMEN Y FASE DE VIDEO TALLERES 119		
10.1	EJERCICIOS VARIOS PARA MASM32.....	120
10.1.1	Resultados	121
10.2	PROYECTO FINAL MASM32.....	124
10.2.1	Resultado.....	126
CAPÍTULO 11. ANEXO I. INTEGRACIÓN CON LEGUAJES DE ALTO NIVEL 127		
11.1	COMO REALIZAR DLL EN ENSAMBLADOR	127
11.1.1	Creación de DLL en ensamblador.....	128
11.1.2	Creación De DLL En Ensamblador Función para VB.NET	132
11.1.3	Creación de DLL en ensamblador función para Python	133
11.1.4	Creación de DLL en ensamblador funciones a exportar	133
11.2	PYTHON INTEGRACIÓN.....	135
11.3	LA COMUNIDAD DE PYTHON	136
11.3.1	Creando su propia biblioteca – Shell inversa para Windows desde Python.....	136
11.4	VB.NET INTEGRACIÓN	139
PARTE 2. XXXXXXXX 141		
CAPÍTULO 12. INTRODUCCIÓN 143		
12.1	¿QUÉ ES EL REVERSING O INGENIERÍA INVERSA?.....	144
12.2	¿QUÉ ES UN COMPILADOR?.....	144
12.2.1	Código fuente	145
12.2.2	Código intermedio.....	145
12.2.3	Código objeto	145
12.3	LIMITACIONES	145
12.4	¿QUÉ DICE LA LEY, RESPECTO AL REVERSING?.....	146

12.5	EJERCICIOS	146
12.6	RESULTADOS	146
CAPÍTULO 13. INTRODUCCIÓN A OLLYDBG		147
13.1	DESENSAMBLADOR/CÓDIGO	148
13.2	REGISTROS.....	149
13.2.1	Registros Del Procesador	149
13.2.2	Flag O Banderas	149
13.2.3	Registros de punto flotante.....	150
13.3	DUMP	150
13.4	PILA/STACK.....	151
13.5	RELACIÓN DE TECLAS Y BOTONES MÁS USADOS	151
CAPÍTULO 14. RECONSTRUCCIÓN DE CÓDIGO NATIVO		153
14.1	CÓDIGO NATIVO, VARIABLES Y ESTRUCTURAS	154
14.1.1	Variables	154
14.2	EJECUTANDO CÓDIGO NATIVO, CON OLLYDBG	158
14.2.1	Ejecución completa	159
14.2.2	Ejecución Línea a Línea	159
14.2.3	Pasar por encima, ejecutar funciones sin entrar dentro de ellas.....	161
14.3	CÓDIGO NATIVO, VARIABLES Y ESTRUCTURAS II.....	162
14.3.1	Variables II, sumando	162
14.3.2	Puntos de ruptura.....	163
14.3.3	Estructuras.....	164
14.3.4	Buscando en la memoria, sección del Dump	166
14.4	PROCEDIMIENTOS Y VARIABLES LOCALES	167
14.5	ESTRUCTURAS DE CONTROL CONDICIONALES.....	172
14.5.1	Instrucciones De Transferencia De Control Según los Flag	177
14.6	ESTRUCTURAS DE CONTROL ITERATIVAS	178
14.7	ESTRUCTURAS DE CONTROL REPETITIVAS	182
14.8	FORMULARIOS.....	185
14.9	FICHEROS BINARIOS PE.....	199
14.9.1	Diseño.....	200
14.9.2	Tabla de secciones.....	200
14.9.3	Tabla IMPORT	201
14.9.4	Relocalizaciones.....	202
CAPÍTULO 15. API'S SIGNIFICATIVAS		203
CAPÍTULO 16. PRACTICAS CON SUPUESTOS EN CÓDIGO NATIVO		215
16.1	BUSCANDO CADENA EN CÓDIGO NATIVO	215
16.2	PONIENDO PARCHES (“PATCHES”).....	226
16.3	EJERCICIO.....	228
16.4	CIFRADO DE TEXTO POR XOR	229

16.4.1	Cifrado mediante XOR.....	231
16.5	ANULAR OBJETIVO POR API (INTERMODULAR CALLS)	232
16.6	EJERCICIOS	235
16.7	ANALIZANDO SHELLTER, UN MALWARE REAL	236
16.7.1	Analizando la calculadora de windows sin infectar, mapa memoria ...	237
16.7.2	Analizando la calculadora de windows infectada, mapa memoria	240
16.7.3	Analizando la calculadora de windows sin infectar, hilos	244
16.7.4	Analizando la calculadora de Windows infectada, hilos.....	245
16.7.5	Analizando La Calculadora De Windows Infectada, Hilo Principal Shellter	250
CAPÍTULO 17. RECONSTRUCCIÓN DE CÓDIGO INTERMEDIO		255
17.1	MICROSOFT INTERMEDIATE LANGUAGE	255
17.2	ANALIZANDO BINARIO DE CÓDIGO INTERMEDIO VB.NET	256
17.2.1	Analizando binarios VB.NET, con OllyDBG	257
17.2.2	Ejercicio	262
17.3	EXEINFOPE.....	262
17.4	INTRODUCCIÓN A .NET REFLECTOR	263
CAPÍTULO 18. PRÁCTICA CON SUPUESTO EN CÓDIGO INTERMEDIO.....		265
MATERIAL ADICIONAL.....		271

21.1.14 Net send.....	290
21.1.15 Net session.....	291
21.1.16 Net share.....	292
21.1.17 Net start.....	293
21.1.18 Net statistics.....	295
21.1.19 Net stop.....	296
21.1.20 Net time.....	296
21.1.21 Net use.....	297
21.1.22 Net user.....	299
21.1.23 Net view.....	301



ACERCA DEL AUTOR

CAYETANO DE JUAN UBEDA

Técnico Superior En Informática De Gestión. Auditor sénior en ciberseguridad, colegiado como perito Judicial en informática forense. Diferentes certificaciones, como Cybersecurity Essentials por CISCO, CPHE (Certificado profesional de hacking ético). Cursos finalizados pendientes de certificación, PCAP (Programming Essentials In Python) por CISCO, CyberOps Associate por CISCO. EC Council Hacking Y Ciberoperaciones por CISCO, formador ocupacional por la Junta De Andalucía. Formador de formadores especialidad Tele Formación. Programación VB.NET, Python, lenguaje Ensamblador. Actualmente cursando el CEH.

Ha trabajado como consultor en The Security Sentinel, auditando empresas de nivel internacional como Farmacéuticas y partidos políticos de gran relevancia, organismos oficiales como la Junta De Andalucía, Entidad Nacional De Acreditación. Ha trabajado como formador, impartiendo módulos al servicio Andaluz De Salud, Fundación O.N.C.E.... Su última formación fue por medio de la Fundació IL3- De La Universidad De Barcelona al PDI de Chile, edición 2022 (Estándares corporativos en protección de datos y detección y análisis de datos vulnerables).

En estos momentos dirige el departamento técnico auditor de The Security Sentinel, compaginándolo con proyectos formativos a destacar ARELANCE, impartiendo curso de ciberseguridad.

PRÓLOGO

En este libro encontraréis, explicado de manera muy dinámica, la programación de aplicaciones, librerías, drivers y todo lo que os imaginéis usando el lenguaje Ensamblador, el lenguaje más próximo al “hierro” e ingeniería inversa.

Podréis practicar, sin necesidad de conocimientos previos, cada capítulo mediante ejercicios prácticos que os ayudará a asentar los conocimientos adquiridos, de manera sencilla y explicados paso a paso.

Conocer el código máquina os abrirá un mundo nuevo en muchos campos de la informática, veréis los programas de otra manera y estaréis deseando explorarlos.

En primer lugar, seréis capaces de crear aplicaciones más eficientes debido a que los lenguajes interpretados necesitan convertir el código creado en lenguaje máquina, haciendo que el código del programa crezca de manera innecesaria.

Además, os permitirá poder hacer ingeniería inversa en ejecutables ya creados y os permitirá entender el funcionamiento de un programa y detectar fallos, puertas traseras, desbordamientos de buffer, etc.

Sobre el autor, Cayetano De Juan, solo puedo deciros que es un apasionado de la tecnología y un gran profesional, experto en seguridad informática y programador con más años de experiencia que páginas tiene el libro.

Es un honor poder escribir este prólogo, como alumno del curso de ensamblador, en el que está basado este libro, os puedo decir que al comenzar no sabía si sería capaz de disfrutar programando en ensamblador ya que en la carrera de ingeniería informática había dado clases de ensamblador y el recuerdo no era muy agradable.

La manera de explicar, y que desde el primer momento ya te pones a practicar las lecciones aprendidas, hace que la curva de aprendizaje sea muy rápida y nada más acabar un tema ya tienes en la mente programas que podrías mejorar con lo aprendido.

Recomiendo encarecidamente este libro, no es uno de esos libros de informática que tenemos en la estantería y que le tenemos que quitar el polvo los sábados, es un libro que tendréis encima del escritorio para poder consultarlo a diario.

Raúl Rivero.
Ingeniero Informático.

INTRODUCCIÓN

La Ingeniería Inversa, se refiere al estudio detallado de las funciones del malware, paso a paso, con el fin de descubrir cuál es el código responsable por su funcionamiento. Es una de las disciplinas más gratificantes dentro de la seguridad informática.

Esta obra te explica de forma secuencial como poner en práctica esta materia a través de explicaciones claras y didácticas, acompañados de ejemplos y ejercicios de autoevaluación.

Para facilitar la asimilación de los contenidos se ha dividido en dos partes:



En la primera parte aprenderás el lenguaje de más bajo nivel legible que existe, el lenguaje **Ensamblador**, y lo harás comenzando desde cero con este orden:

- A moverte por el mundo de las API de Windows.
- A enlazar Ensamblador con lenguajes de alto nivel como Python y VB.Net.
- A crear su propia Shell Inversa en Ensamblador y conectarla con Python.
- A crear sus propias DLL.

En la segunda parte asimilarás a interpretar los programas compilados y aprenderás:

- A crear ficheros Binarios PE.
- A poner puntos de ruptura (memoria, anular objetivos por API, por cadenas, etc.).
- A crear sus propios parches o cambios en un binario.
- A cifrar texto por XOR.
- A reconstrucción de código intermedio.
- A analizar un binario contaminado por Malware real.

Con este libro obtendrás los conocimientos necesarios para poder usar desensambladores y depuradores como IDA Pro, OllyDBG, Immunity Debugger, WinDBG, etc.

Además, con esta obra tendrás acceso a 40 videos y supuestos prácticos descargables desde la web del libro que complementan al contenido y que están indicados en el libro con los iconos  y .

Parte 1

XXXXXX

1

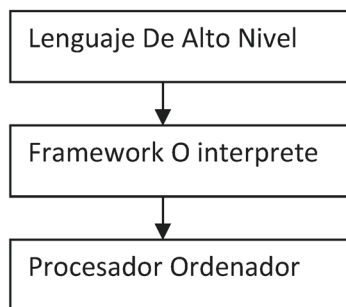
CONCEPTOS BÁSICOS Y EXPECTATIVAS DEL CURSO



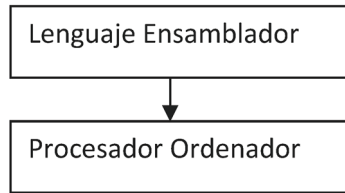
Video 1

El lenguaje ensamblador es un lenguaje de bajo nivel, se compone de una serie de instrucciones básicas para los microprocesadores. Este lenguaje no necesita un Framework para poder ejecutar los programas realizados con él, como por ejemplo Vb.net. Esto quiere decir que nuestros ejecutables podrán cargarse o ejecutarse sin necesidad de una plataforma detrás que haga la interpretación.

Lenguajes de Alto Nivel:

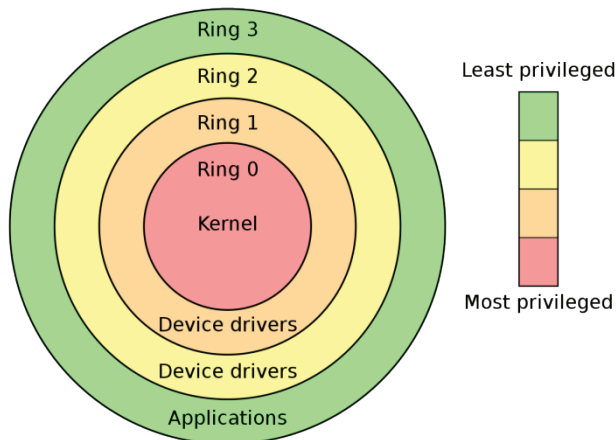


Lenguaje Ensamblador (Lenguaje de bajo nivel)



Desde el comienzo de los sistemas operativos, empezando por el Ms-Dos. El lenguaje ensamblador ha estado presente, con este lenguaje se podría controlar absolutamente todo el ordenador, memoria, disco duro, periféricos. De hecho otros lenguajes como C, realmente provienen del lenguaje ensamblador. Antiguamente en un sistema Ms-Dos con el lenguaje ensamblador se podía programar usando las interrupciones del sistemas, en los sistemas operativos actuales como Windows, que es en lo que se apoya este curso, el lenguaje ensamblador usaría las denominadas **API** de Windows que vienen a ser esas interrupciones de Ms-Dos.

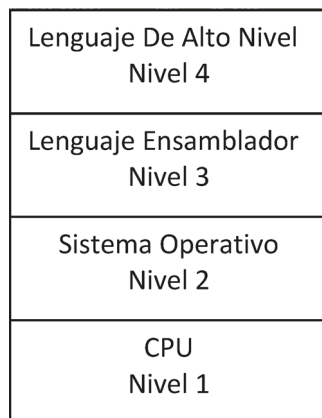
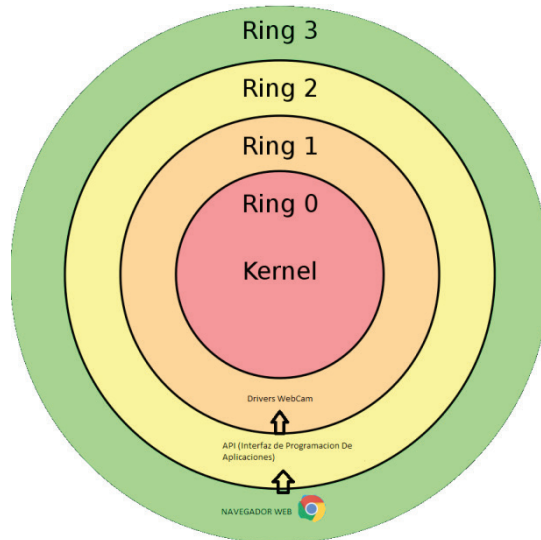
El esquema de desarrollo de Windows quedaría algo parecido a esto:



Windows dispone de un sistema de protección del **Kernel**, basado en anillos, de esta forma se asegura de que ningún programa mal intencionado pueda dañar su núcleo. Los anillos se pueden comunicar entre sí mediante “puertas” que controla el propio sistema operativo.

Supongamos el siguiente ejemplo:

Tenemos un ordenador con una webcam, la webcam tiene instalado en el sistema sus drivers necesarios para poder funcionar. Desde el navegador queremos realizar una video conferencia, usando esa webcam. Bien, pues el navegador estaría en el anillo tres, los drivers de control de la cámara estarían en el anillo/sdos o uno. Algo así:



- **Nivel 1:** En este nivel esta la unidad central de proceso, que resumiendo se componen de pequeñas funciones en lenguaje máquina que introduce el propio fabricante, sumar, restar.
- **Nivel 2:** El sistema operativo se compone de diferentes funciones ya más adecuadas al programador o usuario del mismo, con las que se pueden crear carpetas, archivos, ejecutar programas. Estas funciones se traducen a código máquina las cuales pasarían al **Nivel 1**.
- **Nivel 3:** Los lenguajes de programación, se encuentran siempre por encima del sistema operativo, estos lenguajes como ya hemos comentado, anteriormente, pueden ser lenguajes de Alto o Bajo nivel. En el caso del Lenguaje Ensamblador es de bajo nivel, esto quiere decir que este lenguaje usa instrucciones básicas que pueden ser interpretadas directamente por el **Nivel 1**, y al mismo tiempo puede

usar funciones propias del sistema operativo del **Nivel 2**, en nuestro caso estas funciones propias del sistema operativo serán las **APIS**. Los programas realizados en ensamblador, una vez compilados se traducen en su totalidad a lenguaje de código máquina.

- **Nivel 4:** Los lenguajes de Alto nivel, como C++, Vb.Net, Java, etc. Se compone de framework o poderosas librerías que agilizan y nos simplifican el tratamiento por ejemplo de acceder a un disco duro, cámara web. Los compiladores de estos lenguajes traducen los programas realizados con ellos, a programas de **Nivel 3**, y a su vez traducen en código de **Nivel 3**.

En este curso empezaremos desde cero, para conocer la base del lenguaje ensamblador bajo Windows 32Bits. Se presentará el **EASY CODE**, un Software con entorno visual, para poder desarrollar en lenguaje ensamblador, este Software creado por Ramón Salas, nos ayudará a crear nuestros programas en ensamblador de una forma más sencilla y amena.

Una vez terminado el curso, deberíamos haber obtenido los siguientes conocimientos:

- Base y desarrollo de proyectos bajo lenguaje ensamblador.
- Conocimientos sobre el funcionamiento interno de Windows.
- Conocimientos sobre aplicaciones de Windows.
- Conocimientos sobre las API'S de Windows.

1.1 FUNCIONAMIENTO DE WINDOWS, MENSAJES Y EVENTOS

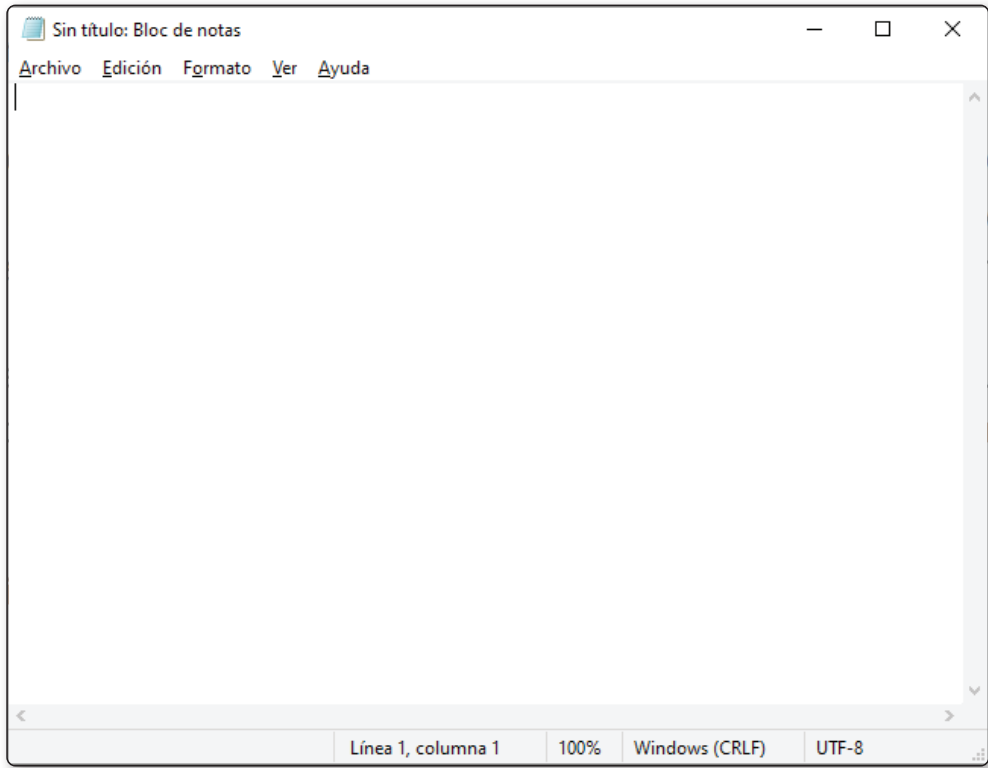
Si alguna vez has desarrollado un programa, por muy pequeño que sea, con algún lenguaje de alto nivel, como Vb.net, Java, etc. Y si este lenguaje de alto nivel, es un lenguaje visual, donde se parte de un formulario, al que le vamos agregando controles personalizados como botones, cajas de texto. Pues toda esta integración al final se traduce en las **API de Microsoft Windows**.

Básicamente el funcionamiento interno de Windows se traduce en dos principios:

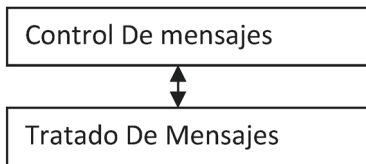
- Para el sistema, todo parte de una ventana (un simple botón, para Windows es una ventana, en general cualquier objeto, es tratado como una ventana).
- Las ventanas y objetos que la componen se comunican por medio de mensajes.

Todos los objetos, o ventanas de Windows se identifican mediante un **handle**. Y a su vez, de un procedimiento que es capaz de interceptar mediante mensajes como se tiene que comportar.

Por ejemplo si abrimos el Bloc De Notas, veremos seguramente una pantalla parecida a esta:



Si pudiéramos ver el código del núcleo de esta aplicación, sería algo parecido a esto.



El control de mensajes, se comportaría como un bucle, donde está siempre recibiendo mensajes por parte de la aplicación, si movemos el ratón dentro de nuestro programa Bloc De Notas, ese mensaje será recibido en el control de mensajes, acciones de teclado, como la pulsación de una tecla, apertura del menú. El control de mensajes a su vez los procesa en el segundo cuadro Tratado De Mensajes.

1.2 ¿PARA QUÉ PODEMOS USAR EL LENGUAJE ENSAMBLADOR?

El lenguaje ensamblador, al ser un lenguaje de bajo nivel, nos va a permitir en resumen dos cosas:

- Rapidez.
- Poder crear pequeños procesos o utilidades que los lenguajes de alto nivel, no nos dejan o es demasiado engorroso hacerlo.

Otra de las ventajas del lenguaje ensamblador es que no tiene que pasar por ningún framework para poder ejecutar su código, una vez compilado, el lenguaje ensamblador esta convertido en lenguaje máquina.

Entender este lenguaje, nos abre también una puerta a la ingeniería inversa o a desensamblar programas compilados con lenguajes de alto nivel.

1.3 NUMERACIÓN Y CÁLCULO ARITMÉTICO

Antes de meternos de lleno con el lenguaje ensamblador, explicare unas pequeñas nociones de cómo cuentan los ordenadores. Esto debe parecer bastante simple: 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11. Esta numeración la entenderíamos bien 1 más 1 es 2, mas 1, 3. Bien pues los ordenadores no cuentan así, lo hacen en formato binario (base 2), para contar hasta 3 lo haría de esta forma: 1, 10, 11. El sistema binario es un sistema numérico que solo tiene dos dígitos, el 0 y el 1. Al contrario de los 10 dígitos que tenemos en nuestro sistema decimal (base 10).

El microprocesador de nuestro ordenador, cuenta en este modo binario, pero como para nosotros sería un poco complejo el tratar con ciertos números y traducirlos a números binarios, vamos a usar algo intermedio, que serían los números hexadecimales. Los números hexadecimales, al menos nos van a ayudar a tratar con los números binarios recortando su longitud.

1.3.1 Números hexadecimales

Para intentar hacer más ameno, el aprendizaje de los números Hexadecimales, vamos a usar un viejo programa, que viene de Ms-Dos “**Debug**”. La evolución de este programa, es “**WinDBG**”.

El nombre de “**Debug**” seguro que ya nos dice algo, “**Bugs**” informáticamente, son bichos... que serían los fallos de un programa.

Debug, nos ayudara a ejecutar programa instrucción por instrucción, esto seguro que para los que os gusta la ingeniería inversa, os llamara un poco la atención, pues pudiendo ver cada una de las líneas de ejecución de un programa podríamos estar analizando o depurando dicho programa.

Para poder usar **Debug**, en nuestro sistema operativo actual, Windows 8.1, Windows 10 o Windows 11. Tendremos que descargar dos programas.

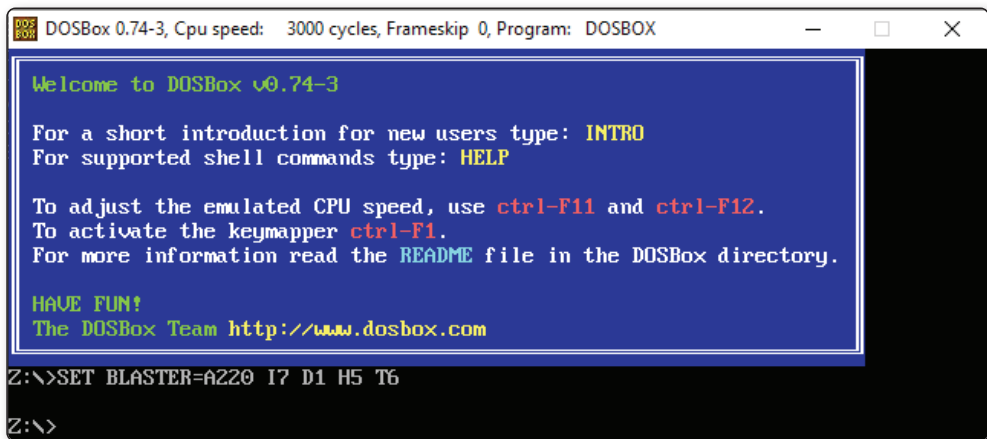
- El primero una especie de simulador de Ms-Dos.
- El segundo el propio Debug.exe.

<https://www.dosbox.com/download.php?main=1>

<http://www.mediafire.com/file/bopdmu16tav8thg/debug.zip/file>

Una vez instalado el primer programa, vamos a descomprimir nuestro “Debug.exe” en la unidad D: (en su caso la unidad que corresponda)

Una vez descomprimido, ejecutamos el primer programa “**DosBox**”.



```
DOSBox 0.74-3, Cpu speed: 3000 cycles, Frameskip 0, Program: DOSBOX

Welcome to DOSBox v0.74-3

For a short introduction for new users type: INTRO
For supported shell commands type: HELP

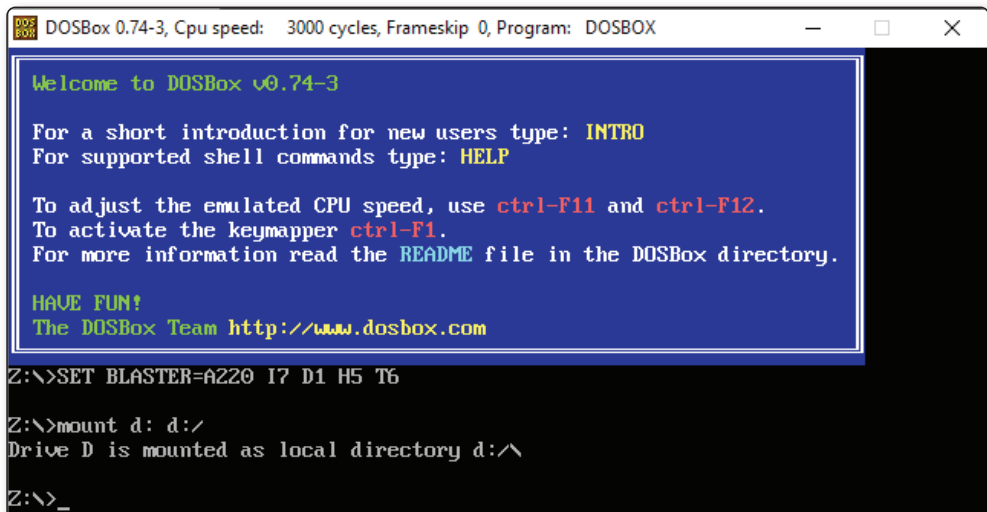
To adjust the emulated CPU speed, use ctrl-F11 and ctrl-F12.
To activate the keymapper ctrl-F1.
For more information read the README file in the DOSBox directory.

HAVE FUN!
The DOSBox Team http://www.dosbox.com

Z:\>SET BLASTER=A220 I7 D1 H5 T6

Z:\>
```

Y vamos a montar la unidad D:, que es donde está nuestro debug (en su caso la unidad que corresponda).



```
DOSBox 0.74-3, Cpu speed: 3000 cycles, Frameskip 0, Program: DOSBOX

Welcome to DOSBox v0.74-3

For a short introduction for new users type: INTRO
For supported shell commands type: HELP

To adjust the emulated CPU speed, use ctrl-F11 and ctrl-F12.
To activate the keymapper ctrl-F1.
For more information read the README file in the DOSBox directory.

HAVE FUN!
The DOSBox Team http://www.dosbox.com

Z:\>SET BLASTER=A220 I7 D1 H5 T6

Z:\>mount d: d:/
Drive D is mounted as local directory d:\

Z:\>_
```

De esta forma, ya tendríamos acceso a nuestro programa “Debug.exe”

Pasándonos a la unidad D: y tecleando Debug. Ya estaríamos dentro del mismo.

```
DOSBox 0.74-3, Cpu speed: 3000 cycles, Frameskip 0, Program: DEBUG

Welcome to DOSBox v0.74-3

For a short introduction for new users type: INTRO
For supported shell commands type: HELP

To adjust the emulated CPU speed, use ctrl-F11 and ctrl-F12.
To activate the keymapper ctrl-F1.
For more information read the README file in the DOSBox directory.

HAVE FUN!
The DOSBox Team http://www.dosbox.com

Z:\>SET BLASTER=A220 I7 D1 H5 T6

Z:\>mount d: d:/
Drive D is mounted as local directory d:\

Z:\>d:

D:\>debug
_
```

Si se fija en la foto superior, al ejecutar el **Debug**, solo aparece un guion. Bien esto sería correcto, el programa estaría esperando a que empecemos a meter comandos. Para salir de **Debug**, y regresar al Ms-Dos, vamos a usar la letra “Q”.

Veamos otro comando de **Debug**, pero ya aplicado a lo que nos interesa aprender, la suma de dos números hexadecimales.

Vamos a decirle a **Debug**, que sume $2 + 3 = 5$.

Pondríamos lo siguiente en nuestro **Debug**.

```
_H 3 2
```

Debug, nos devolvería:

```
0005 0001
```

En general se vería algo así:

```
D:\>debug
_H 3 2
0005 0001
_
```

El comando **H** en **Debug**, nos va a permitir, realizar operaciones de aritmética básica, como sumas y restas.

El comando nos devuelve por un lado la suma, 0005 y la resta 0001 de los números 3 y 2. En principio estas dos operaciones, son las mismas que en nuestro sistema Decimal, $3 + 2 = 5$ y $3 - 2 = 1$.

¿Qué sucedería si volvemos a escribir el comando H, pero esta vez ponemos primero el 2 y luego el 3?

```
-H 2 3
0005 FFFF
```

Nos fijamos, que la suma la sigue haciendo según nuestro sistema decimal, y nos devuelve 5, pero la resta nos devuelve **FFFF**. Pues en realidad es correcto pues **FFFF**, es la referencia hexadecimal de -1.

Vamos a ver cómo funciona el comando **H** con números más grandes. Vamos a sumar $9 + 1$.

```
-H 9 1
000A 0008
```

Fíjese que en la suma a devuelto **A** y en la resta 8, esto nos estaría diciendo que el número 10 en hexadecimal es **A**.

La palabra Hexadecimal viene de “hexa” (6) más “deca” (10) las cuales sumadas serían 16.

Decimal	Hexadecimal
0	0
1	1
2	2
3	3
4	4
5	5
6	6
7	7
8	8
9	9
10	A
11	B
12	C
13	D
14	E
15	F

Sistema Base Dígitos posibles

Sistema	Base	Dígitos
Binario	2	0 1
Octal	8	0 1 2 3 4 5 6 7
Decimal	10	0 1 2 3 4 5 6 7 8 9
Hexadecimal	16	0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 A B C D E F

¿Qué pasaría si sumásemos números más grandes? Por ejemplo que pasaría si sumamos un 1 al número 9, en base 10, el resultado sería 10.

¿Qué pasaría si sumásemos en hexadecimal 1 a F?, Hacer la prueba con el **Debug**, pero veréis que la suma de $1 + F = 10$. ¿Cómo que 10?, pero si coincide con nuestra suma del número decimal!!!. Bien pues para saber y poder diferenciar los números decimales de los hexadecimales, siempre a los números hexadecimales, les pondremos una **h** al final del mismo. Así que nuestro número 10 en hexadecimal quedaría 10h.

Ahora vamos a ver cómo podemos convertir números de un sistema a otro. Sabemos que 10h, en realidad es 16 en sistema decimal.

Intentemos pasar A5h a decimal.

Vamos a dar antes, una pequeña clase de matemáticas, algo simple para no aburrirle mucho. Por ejemplo el número 856, ¿sabes qué significa?

8 centenas.

5 Decenas.

6 Unidades.

$$8 * 100 = 800$$

$$5 * 10 = 50$$

$$6 * 1 = 6$$

$$856 = 856$$

Ahora vamos a hacerlo con nuestro número hexadecimal A5h.

$$A - 10 * 16 = 160$$

$$5 - 5 * 1 = 5$$

$$A5H = 165$$

Si se fija, en la primera conversión del número 856, se usó 1, 10, 100. En la segunda conversión para el número hexadecimal, usamos el 1, 16. En el primero base 10, en el segundo siempre base 16.

1.3.2 Conversiones decimal – hexadecimal

Vamos a ver ahora como convertimos números decimales en hexadecimales.

Pues seguimos usando los mismos valores que aprendimos en el colegio... pero como vamos a trabajar con número hexadecimales, tendremos que hacer divisiones en base 16. Ejemplo quiero pasar el número 493 de decimal a hexadecimal.

$$493 / 16 = 30 \text{ Y el Resto } 13 \text{ En Hexadecimal Dh}$$

El resultado (cociente) de la división $493 / 16 = 30$, se vuelve a dividir entre 16.

$$30 / 16 = 1 \text{ Y el Resto } 14 \text{ En Hexadecimal Eh}$$

....

$$1 / 16 = 0 \text{ Y el Resto } 1 \text{ En Hexadecimal 1h}$$

$$493 = 1EDh$$

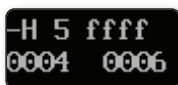
1.3.3 Números negativos



Video 2

Si recuerda, al principio de todo esto, vimos que -1 decimal en hexadecimal es FFFFh. Si pasamos FFFFh a decimal, nos dice que es 65.535.

Si volvemos a probar con nuestro **Debug**. Veremos que el sí lo trata como -1.



Vemos que $5 - 1 (ffffh) = 4$.

1.3.4 Bits, bytes, palabras y sistema binario

Bueno hasta aquí, hemos visto un poco, las diferentes bases, decimal/hexadecimal, hemos pasado de una base a otra. Ahora toca meternos de lleno dentro del procesador, como trata el procesador a estos números decimales o hexadecimales. Bien todos estos números se pasan a base 2 o sistema binario. Y realmente es lo que entiende nuestro procesador.

El sistema binario como ya hemos visto solo conoce 0 y 1, los números en formato binario, suelen ser cadenas muy largas de 0 y 1.

Veamos un ejemplo cojamos el número binario 1011, este número es el equivalente al 11 en decimal y al Bh en hexadecimal.

Para comprobarlo, tenemos que multiplicar 1011 por la base del número, que sería 2, potencias de 2:

$$2^3 = 8$$

$$2^2 = 4$$

$$2^1 = 2$$

$$2^0 = 1$$

1.3.5 Registros como variables

Vamos a ahondar un poco más dentro del procesador o CPU de nuestro ordenador. Y vamos a seguir usando nuestra primera herramienta ya mencionada **Debug**. Seguramente estará pensando, ¿Por qué usar una herramienta de 16 bits, que ya ni se usa? Bien, la respuesta es simple, quiero hacerle ver, básicamente el inicio del lenguaje ensamblador, de una forma resumida, y pienso que esta metodología le ayudara a comprender la forma de trabajar en ensamblador bajo un Windows 10 por ejemplo.

Volvamos a nuestro procesador. Nuestro procesador dispone de una serie de “**Registros**” fijos, que los utiliza de diferentes formas, los “**Registros**” del procesador para quien venga de algún lenguaje de programación de alto nivel, serían como variables, pero no exactamente igual.

Entremos de nuevo en nuestro **Debug**. Le vamos a preguntar a Debug, que nos muestre los registros de nuestro procesador. Para eso, vamos a usar el comando “**R**”.

```
-r
AX=0000 BX=0000 CX=0000 DX=0000 SP=00FD BP=0000 SI=0000 DI=0000
DS=073F ES=073F SS=073F CS=073F IP=0100  NU UP EI PL NZ NA PO NC
073F:0100 0000          ADD     [BX+SI],AL          DS:0000=CD
```

Nos vamos a centrar en los cuatro primeros bloques de registros, que son: AX, BX, CX, DX. Comentarle, que los 4 bloques de registros que está viendo son de 16Bits, puesto que **Debug**, funcionaba para **16Bits**. El comportamiento es el mismo que verá más adelante cuando volvamos a mencionar estos registros en **32Bits**.

El resto de registros, SP, BP, SI, DI, DS, ES, SS, CS, IP, los veremos más adelante, serían registros de tratamiento especial, para controlar la pila, segmento de datos, segmento de código. Pero no nos centremos en estos registros ahora, como decía, vamos a centrarnos en los cuatro registros mencionados anteriormente.

En el punto anterior, vimos que una palabra se componía de **16Bits**, recordar que un bit es un 0 o un 1 en binario, si nos fijamos los Registros, AX, BX, CX, DX, se componen de 4 dígitos en hexadecimal, como vimos anteriormente, un dígito hexadecimal, en binario serían 1111 (cuatro bits), con lo cual, si AX = 0000, quiere decir que podría contener dentro cuatro bloques de dígitos binarios, como por ejemplo 1111 0000 1111 0000, que esto a su vez dijimos que se llamaba **Palabra**.

Así que AX, BX, CX, DX, son registros de **16Bits**.

El comando **R** de **Debug**, no solo nos permite ver los registros si no que también nos permite cambiar su contenido.

Si en nuestro **Debug**, ponemos **R AX**, Veremos que nos muestra el contenido actual y nos permite cambiarlo. Vamos a hacerlo.

```
-R AX
AX 0000
:
-
```

Fíjese, que al poner **R AX**, y dar al enter, nos aparece el contenido actual de AX, y justo debajo aparecen dos puntos “:”, **Debug**, está esperando que introduzca el nuevo valor.

Vamos a introducir por ejemplo: 3A7h

```
AX 0000
:3A7
```

Si ponemos en Nuestro **Debug**, otra vez el comando **R**, veremos que el nuevo contenido para el registro AX es 3A7h.

```
-R
AX=03A7 BX=0000 CX=0000 DX=0000 SP=00FD BP=0000 SI=0000 DI=0000
DS=073F ES=073F SS=073F CS=073F IP=0100 NU UP EI PL NZ NA PO NC
073F:0100 0000          ADD     [BX+SI],AL          DS:0000=CD
```

Bien, vamos a avanzar un poco más, anteriormente vimos como **Debug**, mediante el comando H, era capaz de realizar una suma y resta al mismo tiempo de dos números hexadecimales. Ahora en vez del comando H propio de **Debug**, vamos a usar un comando propio de nuestro microprocesador, **ADD**.

Básicamente lo que va a ver ahora, será su primer programa en ensamblador desde el **Debug**.

Lo primero que vamos a hacer, es cargar o armar otro registro, con el valor a sumar al registro AX, bien, pues vamos a armar al registro BX, con el valor 92Ah. Lo hacemos igual que lo hicimos con el Registro AX, mediante el comando **R BX**.

```
-R BX
BX 0000
:
```

Nos saldrán los dos puntos, esperando a meter el nuevo valor, y metemos 92Ah.

Si volvemos a poner solo el comando **R** de **Debug**, veremos cómo los registros AX y BX, están armados con AX=03A7h y BX = 92Ah.

```
-r
AX=03A7 BX=092A CX=0000 DX=0000 SP=00FD BP=0000 SI=0000 DI=0000
DS=073F ES=073F SS=073F CS=073F IP=0100 NU UP EI PL NZ NA PO NC
073F:0100 0000          ADD     [BX+SI],AL          DS:092A=00
```

Bien, los registros están armados, ahora tenemos que fijar dentro de **Debug**, en que parte de la memoria voy a poner mi instrucción **ADD**, para que me sume los dos registros, AX + BX.

i NOTA

Preste mucha atención a esta parte porque esto lo utilizara durante todos los programas que realice en Ensamblador.

Con el programa **Debug**, básicamente estamos viendo la memoria actual de nuestro ordenador, todos sabemos que los programas se ejecutan en la memoria del mismo, ¿Pero cómo decidimos donde empieza mi primera línea de código?, ¿Cómo le digo a **Debug**, donde está mi primera línea de código a ejecutar?

Pues bien, nuestro ordenador divide la memoria en segmentos, tendremos un segmento de datos, un segmento de pila, un segmento de código. Pero esto lo veremos un poco más adelante. Ahora mismo nos quedamos con la teoría básica, de que nuestra suma tiene que estar en alguna parte de la memoria y para ello vamos a usar nuestro **Debug**, y la instrucción **ADD**. Quiero comentarle que la instrucción **ADD**, es una instrucción propia de nuestro procesador, y se compone de dos bytes. Que son **01h** y **D8H**, así es como nuestro procesador identifica la instrucción **ADD**.

Para poder ver e introducir valores en memoria, vamos a usar el comando **E** de nuestro **Debug**.

Lo primero que vamos a hacer es meter nuestra instrucción **ADD**, en un segmento de memoria, y dentro de ese segmento, en una posición, y lo haremos de la siguiente forma:

```
-E 100
073F:0100  00.01

-E 101
073F:0101  00.D8
```

Yo he teclado el E 100, le he dicho que dentro del segmento que proporciona el propio **Debug**, en la posición 100, quiero meter el primer byte de mi instrucción **ADD** que es 01h.

Seguidamente he vuelto a poner el comando E, de **Debug**, y como posición he puesto 101, puesto que nuestra instrucción **ADD** ocupa dos bytes, dentro de la posición 101, meto D8h.

No se preocupe si su **Debug**, muestra un segmento diferente al mío, pues será lo más seguro, usted solo mantenga la dirección dentro de ese segmento que la hemos fijado para el primer byte en 100h y para el segundo byte en 101h.

Tampoco se preocupe si en su posición de memoria dentro de su segmento, en este caso la 100h o 101h, le aparece en vez de 00. Le parece algún valor, recuerde que está viendo posiciones de memoria de su ordenador, si antes cargo algún programa seguramente este viendo el código de ese programa.

Si ponemos el comando que ya conocemos **R** de nuestro **Debug**, veremos cómo queda nuestro pequeño programa de suma de registros.

```
-R
AX=03A7 BX=092A CX=0000 DX=0000 SP=00FD BP=0000 SI=0000 DI=0000
DS=073F ES=073F SS=073F CS=073F IP=0100 NU UP EI PL NZ NA PO NC
073F:0100 01D8          ADD     AX,BX
```

Fíjese porque aquí hay una cosa muy interesante, podemos ver nuestros registros AX y BX, que siguen armados, con los valores que les pusimos para sumar y en la **tercera línea**, vemos perfectamente colocada nuestra línea de código, con la instrucción **ADD**, diciendo que suma AX, BX.

```
073F:0100 01D8          ADD     AX,BX
```

Vamos a analizar esa tercera línea:

Lo primero es el segmento asignado por el propio **Debug**, este segmento seguramente será diferente en su ordenador, pero no nos preocupamos. Nos fijamos también, en la dirección de memoria del segmento, esta si debiese de coincidir con la mía, vemos que está en la posición 100h. No fijamos bien, también, que después de la posición 0100 está el código de nuestra instrucción **ADD**, que es **01D8**, eso es en binario **código máquina**, es a lo que luego se traduce cualquier programa. **01D8h** estos códigos que para nosotros son valores hexadecimales que no comprendemos, para el procesador es una instrucción de suma.

Pues hasta aquí, nuestro procesador ha entendido, que estamos haciendo un programa que va a sumar el registro AX y BX, y adelante, que la instrucción **ADD**, cuando suma los dos registros dejara el **resultado en AX**. No se preocupe, porque estoy seguro que tienen muchas preguntas por hacer y alguna que otra laguna, pero lo iremos viendo y solucionando conforme vayamos avanzando.

Una pregunta que seguro que le ronda la cabeza, es. Bueno bien, el **Debug**, ha propuesto un segmento y yo he fijado su dirección, pero...¿Cuándo le diga que ejecute el programa, como sabe **Debug**, la dirección dentro del segmento que yo he fijado?

Bien pues ha llegado el momento de conocer el primer segmento dentro de nuestro lenguaje ensamblador, si se fija en la segunda línea:

```
-R
AX=03A7 BX=092A CX=0000 DX=0000 SP=00FD BP=0000 SI=0000 DI=0000
DS=073F ES=073F SS=073F CS=073F IP=0100 NU UP EI PL NZ NA PO NC
073F:0100 01D8          ADD     AX,BX
```

Tenemos un Registro que se llama **CS**, este registro siempre apuntará al **segmento de código**, en otra palabras le estará diciendo al ordenador en que parte de la memoria se ha cargado nuestro cuerpo o código del programa.

¿Bien, ya está claro que **CS**, guarda la dirección del **segmento de código**, pero dentro de ese segmento de código, nosotros fijamos una dirección para nuestra primera instrucción **ADD**, que era 100h? Correcto, a esa dirección se le llama **Desplazamiento**, y el desplazamiento siempre estará indicado en el Registro **IP**.

```
-R
AX=03A7 BX=092A CX=0000 DX=0000 SP=00FD BP=0000 SI=0000 DI=0000
DS=073F ES=073F SS=073F CS=073F IP=0100  NU UP EI PL NZ NA PO NC
073F:0100 01DB          ADD     AX,BX
```

Registro **IP**, apuntado a nuestro desplazamiento de código.

¿Qué listo ha sido **Debug!!**, como ha sabido que mi desplazamiento iba a ser 0100h?

La verdad es que cuando se arranca **Debug**, el fija siempre ese desplazamiento en 0100h, así que yo me he aprovechado de este conocimiento para que el registro **IP**, ya apareciera fijado.

Bueno pues como parece que todo está en orden, podíamos decirle a **Debug**, que ejecute nuestro mini programa de suma. Para ejecutar vamos a usar un comando de **Debug**, el comando “**T**”, este comando empezando en la primera línea de código que es la que apunta el registro **IP**, junto con el segmento de código que está en el registro **CS**, ejecutara la primera línea y se pasara a la siguiente línea y así sucesivamente. .

```
-T
AX=0CD1 BX=092A CX=0000 DX=0000 SP=00FD BP=0000 SI=0000 DI=0000
DS=073F ES=073F SS=073F CS=073F IP=0102  NU UP EI PL NZ AC PE NC
073F:0102 0000          ADD     [BX+SI],AL          DS:092A=00
```

Al ejecutarlo, verá en que el registro **AX**, se ha almacenado el resultado de la suma, tendrá que estar viendo **AX = 0CD1h**.

Ojo!, porque si vuelve a poner en el **Debug**, “**T**” y le da al enter, ejecutara la siguiente línea que se encuentre, y nuestro programa solo disponía de una línea!!, así que mejor no hacerlo.

Fijese en los registros, fijese, que **CS** que apunta al segmento de código, sigue correcto, pero **IP** que apunta al desplazamiento, o en definitiva a la línea de código a ejecutar esta en 0102h.

Esto es totalmente normal, el comando “**T**” de **Debug**, si lo vamos llamando irá ejecutando línea por línea.

¿Qué puedo hacer si quisiera, volver a ejecutar la suma?

1. Volver a configurar el registro **CS**.
2. Volver a configurar el registro **BX**.
3. Volver a configurar el registro **IP**, con su desplazamiento de inicio de línea de código a 0100h.

La correcta es la 3, pruébelo.

Hemos visto que una **palabra** está formada por dos bytes, los registros de uso general, como AX, se pueden dividir en dos bytes.

Por ejemplo AX = 4D1Ah.

Se puede dividir en:

AH = 4D

AL = 1A

En binario quedaría algo así:

AH = 0100 1101

AL = 0001 1100

AH, se guarda el byte más alto y en AL se guarda el byte más bajo.

1.4 RESUMEN AUTOEVALUACIÓN

Recuerde que: El lenguaje ensamblador nos dará posibilidad de hacer programas:

- Rápidos.
- No pesados en tamaño, en bytes.
- Podremos acceder y gestionar memoria, dispositivos.
- Es un lenguaje de bajo nivel.

Nuestro procesador solo entiende el código maquia o binario, solo se mueve con 0 y 1. Para que la programación en ensamblador pueda manejar valores binarios usamos el sistema hexadecimal.

1 bit = 0 o 1.

8 bits = Byte.

16 bits = Palabra.

Los registros básicos de nuestro procesador, son:

AX, BX, CX, DX

Son registros de 16 Bits. El microprocesador los suele usar para:

AX = Acumulador.

BX = Base.

CX = Contador.

DX = Dato.

Los registros se pueden dividir en por ejemplo AH, AL, donde cada uno de ellos, puede contener 8 bits (1 Byte)

Esto lo veremos en profundidad en los siguientes capítulos.

1.5 EJERCICIOS

1. Hacer una lista de los equivalentes binarios de los números decimales 20 al 32.
2. Pasar los siguientes números binarios a sus equivalentes decimales:
 - a. 00110101
 - b. 00010000
3. Pasar los siguientes números Hexadecimales a Decimales
 - a. E3h
 - b. 52h
 - c. AAAAh

1.5.1 Resultados

1. Resultado.

Decimal	Binario
20	10100
21	10101
22	10110
23	10111
24	11000
25	11001
26	11010
27	11011
28	11100
29	11101
30	11110
31	11111
32	100000

2. Resultado.

El resultado es **53** y **16**. Desarrollo el primer número binario: **00110101**

$$1 \times 32 = 32$$

$$1 \times 16 = 16$$

$$0 \times 8 = 0$$

$$1 \times 4 = 4$$

$$0 \times 2 = 0$$

$$1 \times 1 = 1$$

La suma sería de la siguiente forma:

32
16
00
04
00
01

53

3. Resultado.

$$\mathbf{E3h} = (3 \times 1) + (14 \times 16) = 227$$

$$\mathbf{52h} = (2 \times 1) + (5 \times 16) = 82$$

$$\mathbf{AAAAh} = (10 \times 1) + (10 \times 16) + (10 \times 256) + (10 \times 4096) = 43690$$